

Semplificazione di Modelli Geometrici in Memoria Secondaria

David Canino

canino.david@gmail.com

Università degli Studi di Genova

30 Ottobre 2007

Relatori

prof. Paola *Magillo*
dott. Davide *Sobrero*

Correlatore

prof. Patrizia *Boccacci*

Introduzione

- Nelle applicazioni si richiede di **rappresentare** oggetti del mondo reale in maniera tale da poter essere gestiti in un **calcolatore** attraverso un **modello geometrico**
- La rappresentazione sicuramente più nota in letteratura sfrutta i **complessi simpliciali**
- Possiamo limitare la nostra analisi al solo caso **euclideo**
- Un **k -simpleso** euclideo è la combinazione convessa di $k+1$ punti linearmente indipendenti
- Un **complesso simpliciale euclideo** è un insieme finito H di semplici euclidei che soddisfa le seguenti proprietà:
 - se γ è un simpleso di H e β una faccia di γ allora anche β è un simpleso di H
 - se α e β sono due semplici di H , la loro intersezione o è vuota o è una faccia di entrambi i semplici

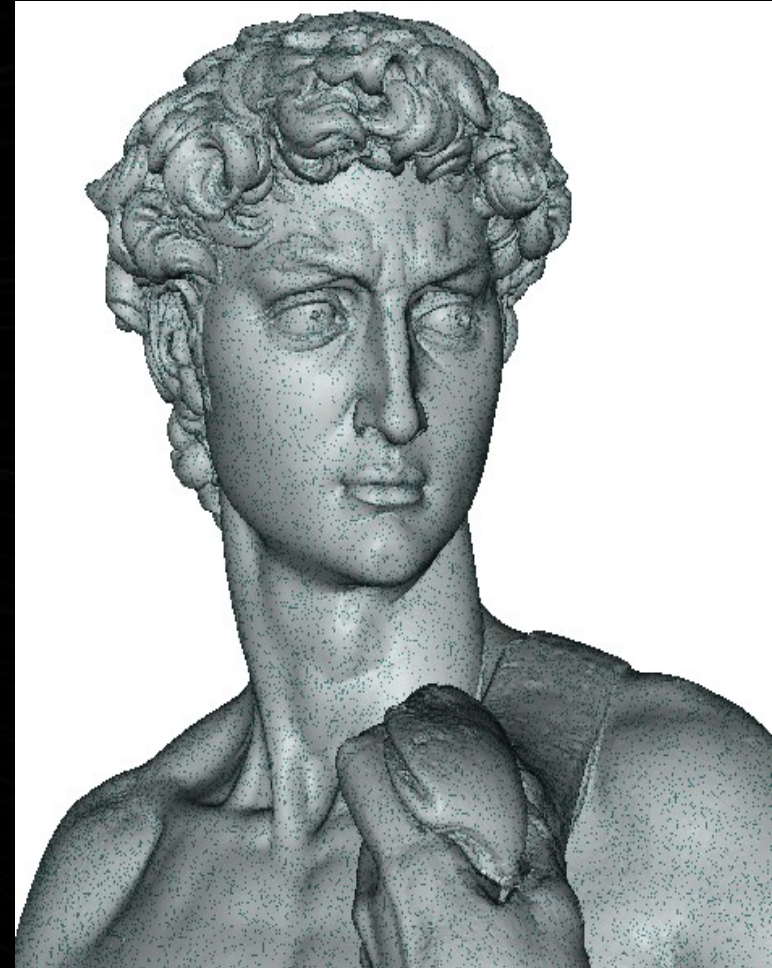
Introduzione (2)

- In letteratura troviamo due importanti esempi di complessi simpliciali:
 - le **triangolazioni** in cui ogni semplice è un triangolo: sono utilizzate per la rappresentazione di **superfici**
 - le **griglie di tetraedri** in cui ogni semplice è un tetraedro: sono utilizzate per la rappresentazione di **volumi**
- Nella nostra ricerca è molto importante il concetto di **risoluzione** o **livello di dettaglio** di un complesso simpliciale euclideo, definito come la densità dei suoi semplici



Problema

- Il **livello di dettaglio** di una mesh può essere elevato: ciò implica un'alta **occupazione spaziale** del complesso simpliciale
- La dimensione della mesh può **eccedere** la quantità di **memoria primaria** disponibile in un calcolatore
- Pertanto **NON** si possono gestire più i vari modelli geometrici in un calcolatore.
- Possiamo ricordare i modelli digitali delle opere di Michelangelo, generati nell'ambito del progetto **Digital Michelangelo**, presso la **Stanford University** all'indirizzo Web **<http://graphics.stanford.edu/projects/mich/>**



La semplificazione

- Una soluzione di questo problema è dato dall'uso delle tecniche di **semplificazione**, le quali **riducono** il livello di dettaglio e quindi l'**occupazione** spaziale del complesso simpliciale
- L'idea è di partire da un complesso simpliciale ad **alto** livello di dettaglio ed ottenerne una versione **semplificata** applicando degli operatori locali di **modifica**



Il dilemma

- Solitamente le tecniche di semplificazione richiedono:
 - il **caricamento** dell'intera mesh in **memoria primaria**
 - l'**applicazione** di una certa **modifica** locale alla mesh in modo da ridurre il livello di dettaglio
- Le **modifiche** vengono **applicate** alla mesh finchè non viene raggiunto il livello di dettaglio voluto
- Ma la dimensione di un complesso simpliciale può **eccedere** la quantità di memoria primaria, pertanto queste tecniche **NON** sono applicabili
- Pertanto è necessario definire delle tecniche di **semplificazione** in **memoria secondaria** mantenendo la mappa poligonale in un supporto di memorizzazione: queste tecniche sono note anche come **semplificazione out-of-core**

Semplificazione out-of-core

- Questi metodi si possono suddividere in varie tipologie:
 - **clustering di tipo spaziale**: si basa sulla suddivisione in **cluster** dei punti della mesh. Ogni cluster viene poi sostituito da un **punto rappresentativo**, scelto secondo un certo criterio. Ad esempio:
 - P. Lindstrom, 2000
 - P. Lindstrom and T. Silva, 2001
 - **streaming mesh**: si basa su una **codifica** della mesh, adatta all'invio su uno **stream**. Ad esempio:
 - M. Isenburg e altri, 2003
 - M. Isenburg e P. Lindstrom, 2005
 - **decomposizione** della mesh attraverso un **indice spaziale**, la quale verrà approfondita in questa ricerca. Ad esempio:
 - H. Prince, 2000
 - P. Cignoni e altri, 2003

La decomposizione della mesh

- Si basa sulla suddivisione della mesh attraverso un **indice spaziale**
 - Un **indice spaziale** è una struttura dati gerarchica ad **albero**, la quale **suddivide** ricorsivamente un certo dominio, fino ad arrivare a delle celle atomiche (dette **foglie** dell'albero), alle quali associamo i dati da memorizzare.
- Gli **indici spaziali** vengono mantenuti su **disco** ed i dati memorizzati vengono ordinati in modo tale che quelli **spazialmente vicini** siano nello **stesso blocco**: in questo modo si limita il numero di accessi al disco
- Questa proprietà verrà garantita raggruppando i nodi in **cluster**, ognuno dei quali costituisce l'**unità** di memorizzazione **fondamentale** che andrà scritta sul **disco**
- Nel nostro caso vogliamo gestire un **complesso simpliciale** quindi nelle **foglie** ne verranno memorizzati i **simplessi**

La semplificazione di una mesh

- Il punto di **partenza** della nostra analisi è l'algoritmo di **semplificazione** introdotto in *Cignoni e altri, 2003*
- Per poter **semplificare** una mesh secondo questo **approccio** dobbiamo applicare questo **schema** di funzionamento:

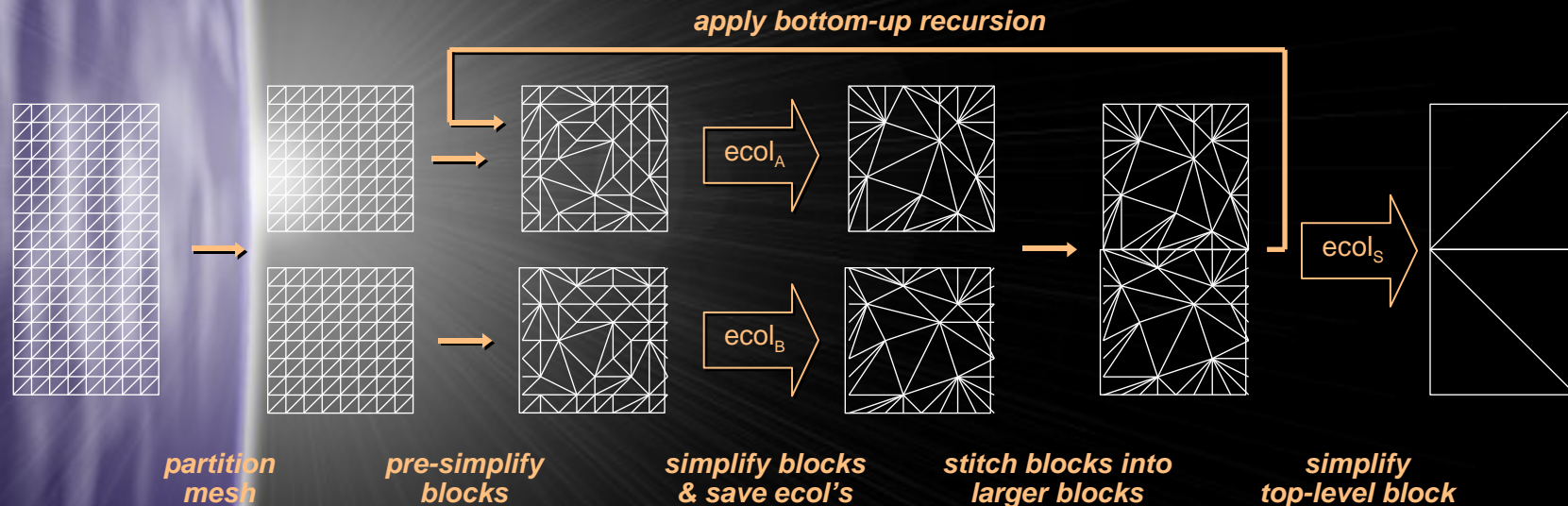


figure courtesy of Hugues Hoppe

dove assumiamo che:

- la mesh venga **suddivisa** attraverso un generico indice spaziale
- ogni **foglia** contenga una **porzione** di mesh semplificabile in **RAM**

Il contributo di questa ricerca

- Il nostro obiettivo è quello di poter variare il tipo di **indice spaziale**, il tipo di **complesso simpliciale** e l'algoritmo di **semplificazione** nello schema appena introdotto
- In realtà possiamo osservare che in letteratura sono stati **già** sviluppati:
 - svariati **indici** spaziali – *H. Samet, 2006*
 - vari algoritmi di **semplificazione** per complessi simpliciali
- **NON** è disponibile un framework per l'**indicizzazione** spaziale di mesh in grado di **adattarsi** facilmente alle varie **esigenze** dell'utente.
- In questa ricerca si propone una possibile **soluzione**, introducendo il framework **OMSM** (dall'espressione inglese *Objects Management in Secondary Memory*) per la gestione di un complesso simpliciale in memoria secondaria.

La memorizzazione di dati spaziali

- In letteratura sono state sviluppate varie architetture per la gestione di **dati spaziali** in memoria secondaria, considerando questi aspetti:
 - l'uso di **indici** spaziali per facilitare le operazioni sui dati
 - la **suddivisione** dei nodi dell'indice spaziale in **cluster** in base ad una certa politica: per **cluster** si intende un gruppo di nodi, i quali possono essere considerati un'unica entità
 - la **gestione** dinamica dei **cluster** in memoria secondaria
- Questi aspetti possono essere considerati **indipendenti** fra loro e le tecniche utilizzate per la loro gestione possono essere combinate in maniera **ortogonale**

La memorizzazione di dati spaziali (2)

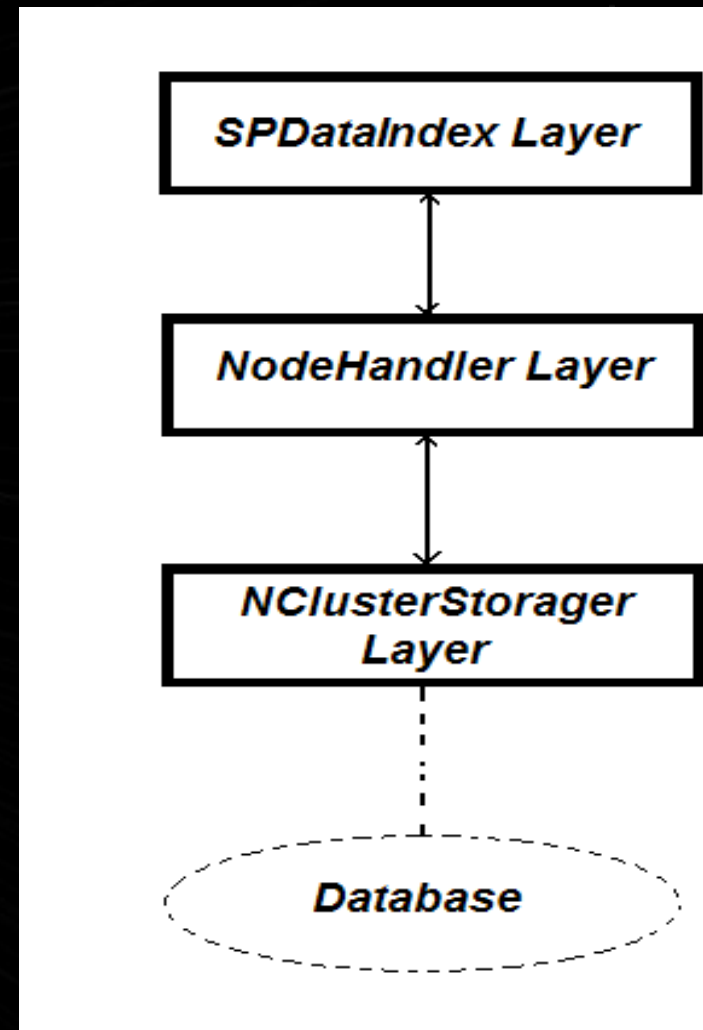
- La maggior parte delle architetture di memorizzazione
 - prevedono una serie di **scelte fissate** a priori, soprattutto per quanto riguarda gli ultimi due aspetti.
 - permettono solamente di **cambiare** l'indice spaziale da usare
 - gestiscono solamente **dati bidimensionali**
- Ad esempio possiamo ricordare il database spaziale **Oracle Spatial**, quello **IBM DB2 Spatial Extender** e quello **GiST (Hellerstein, 1995)**
- Pertanto i framework esistenti per la memorizzazione di dati spaziali:
 - **NON** si adattano facilmente rispetto alle esigenze dell'utente ed hanno una **struttura monolitica**, difficilmente modificabile
 - **NON** possono essere utilizzati per la **decomposizione** di complessi simpliciali e quindi per la loro semplificazione

Il framework *OMSM*

- E' stato introdotto in questa tesi per gestire in maniera ***dinamica grosse*** quantità di dati geometrici in memoria secondaria
- Può ***integrare*** fra loro le diverse tecniche sviluppate in letteratura, garantendo la massima ***flessibilità*** possibile nella risoluzione di questo problema
- Ha una struttura ***modulare*** e facilmente ***estendibile***, adattandosi alle varie ***esigenze*** di memorizzazione dell'utente
- E' in grado di memorizzare un certo insieme di ***entità geometriche*** di ***dimensione*** topologica ***diversa***, ma immerse nello ***stesso spazio*** metrico euclideo

Il framework *OMSM* (2)

- Ha una struttura **multi-livello**, la quale può essere facilmente **estesa**
- **NON** viene assunto l'utilizzo di una particolare tecnica per ogni livello, ma solamente che ogni livello sia in grado di offrire dei **servizi** in relazione al suo ruolo
- Il funzionamento di un livello può essere considerato **indipendente** dagli altri
- L'utente può **scegliere** l'implementazione di ogni livello, ottenendo vari **comportamenti** del framework
- Ogni **livello** ha un suo **modello** dei dati, **indipendente** dagli altri



Il livello *SPDataIndex*

- Permette all'utente di **interagire** con i dati memorizzati, **nascondendo** i dettagli implementativi del framework
- Il **modello** dei dati di questo livello è un **generico** oggetto geometrico
- Ogni oggetto geometrico viene indicizzato attraverso il suo **punto rappresentativo**, il quale ne descrive le proprietà, secondo un certo principio (ad esempio il baricentro dell'oggetto)
- In questo livello possiamo **variare** il tipo di **indice** spaziale da usare
- Viene mantenuto in **memoria** solamente il nodo **radice** di un indice spaziale: gli altri nodi verranno caricati dinamicamente
- L'**efficienza** delle primitive dipende dal tipo di **indice** spaziale

Il livello *NodeHandler*

- Si occupa della gestione dei **nodi** dell'indice spaziale e di quello di configurazione (detto **Super-Nodo**), a seconda delle richieste del livello *SPDataIndex*: entrambi verranno indicati come **nodo OMSM**
- Il **modello** dei dati di questo livello è il **generico** nodo **OMSM**
- Suddivide i nodi secondo una qualsiasi politica di **clustering** per **minimizzare** il numero di operazioni di **I/O** da eseguire sul database
- La **suddivisione** in cluster può influire sull'**efficienza** del livello
- Per **minimizzare** il numero di **accessi** al database dei cluster viene mantenuta una **cache** in modo tale da memorizzare i cluster più frequentemente utilizzati, sfruttando la politica di sostituzione **LRU** (dall'inglese *Least Recently Used*)

Il livello *NClusterStorager*

- Si occupa della **gestione** a basso livello dei **cluster** di nodi **O MSM**, operando su un supporto di memorizzazione
- Le **tecniche** utilizzate in questo livello dipendono dalla **dislocazione fisica** dei cluster, **modificabile** a seconda delle varie esigenze
- Il **modello** dei dati gestiti da questo livello è definito dalla **coppia** formata dal **codice identificativo** del cluster e dalla **sequenza di byte** che lo rappresenta, mantenuta a **finale piccolo** (ordine **little-endian**)
- In questo modo è possibile:
 - **tralasciare** i dettagli implementativi del cluster da gestire
 - **applicare** delle trasformazioni sulla sequenza di byte, ad esempio possiamo cifrarla o comprimerla, a seconda delle varie esigenze

La libreria *OMSM*

- Contiene l'ampia parte *implementativa* della nostra ricerca
- E' stata realizzata in *C++* ed è compatibile con lo standard *POSIX*
- E' supportata dalle piattaforme *GNU/Linux* e *Microsoft Windows*
- Per dimostrare la *fattibilità* della soluzione proposta, è stato realizzato un *prototipo* del framework per la gestione di *triangolazioni*:
 - gli indici spaziali disponibili sono il *K-d tree*, il *Quadtree* e le loro versioni ibride cioè le strutture *Hybrid K-d trie* e *Hybrid Quadtrie*
 - la politica di clustering è quella *singola*, secondo cui un cluster può contenere un *solo* nodo
 - i cluster vengono memorizzati nel database di tipo embedded *Oracle Berkeley DB*, molto noto in letteratura
- Questo prototipo ha uno scopo dimostrativo e potrà essere facilmente *esteso* in futuro, soprattutto negli ultimi due livelli

Configurare il framework *OMSM*

- Possiamo modificare alcune proprietà del framework *OMSM*, le quali riguardano la sua struttura come:
 - il tipo di *indice spaziale* da utilizzare
 - la politica di *clustering* dei nodi
 - la *dislocazione* fisica dei dati
 - un *parametro ausiliario* per la memorizzazione dei cluster, il cui significato varia a seconda della dislocazione fisica dei dati
 - il *numero massimo dei livelli* in un indice spaziale, usato per variare la capacità di un nodo, ove previsto
- Le impostazioni sono mantenute in un *nodo speciale* di un database di tipo *OMSM*, detto *Super-Nodo*
- Per *facilitare* il processo di configurazione viene fornito il programma *Omsmconf*, dotato di un'interfaccia grafica realizzata usando il toolkit *FLTK*, disponibile all'indirizzo Web <http://www.fltk.org>

Conclusioni

- Il lavoro di ricerca svolto in questa tesi si inquadra nella risoluzione del problema della **semplificazione** di un complesso simpliciale euclideo in memoria secondaria
- Il nostro scopo è quello di **generalizzare** la tecnica di semplificazione descritta in *Cignoni e altri, 2003* rispetto:
 - al tipo di **indice spaziale** utilizzato per la decomposizione
 - all'algoritmo di **semplificazione** iterativa utilizzato
 - al tipo di **complesso simpliciale** in input
- In questa tesi abbiamo definito il framework **OMSM** (dall'inglese *Objects Management in Secondary Memory*) in grado di **decomporre** un complesso simpliciale euclideo
- Questa architettura si caratterizza per l'elevato grado di **modularità** e di **flessibilità** in modo da adattarsi alle varie **esigenze** di memorizzazione